

신형 컨트롤러 (GⅢ) 탑재

Full 디지털 용접전원과의 결합으로
고품질의 용접을 실현



TA-1400GⅢ



TB-1400GⅢ

TA/TB 시리즈 GIII

신형의 하드 / 소프트웨어
퍼포먼스 향상!

신형 컨트롤러에 의한 퍼포먼스 향상!

- CPU 성능향상에 따른, 부팅시간 **30초** 단축.
(종래대비 50% 단축)
- 공주시간 : 종래대비 약 10%저감으로 택타임 단축에 공헌.

NEW



GIII

신형 터치펜던트에 의한 조작성 향상!

동작 평선키

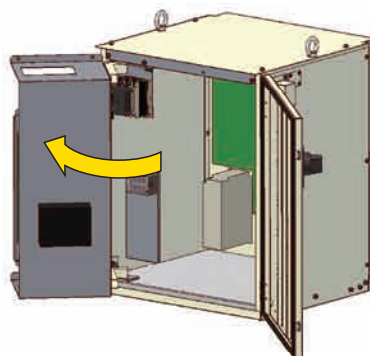


유저 평선키

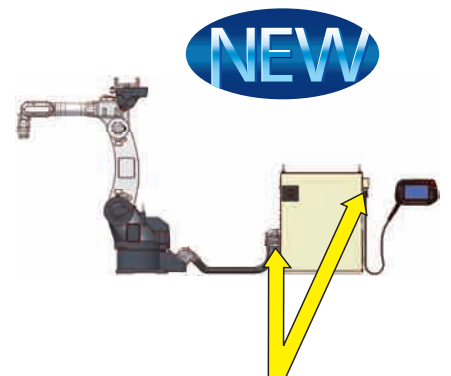
- 조작방법은 종래형을 계승,
PC 조작에 가까워 사용하기 편리함.
- 1kg에도 못미치는 경량화(0.99kg)로 작업자의 부담 경감.
- 충격에 보다 강해짐. (액정LED 백라이트 사용)
- USB/SD 메모리 I/F 장착으로 확장성을 높임.
- 평선키를 늘려 화면변경횟수를 줄임.

유지, 보수성 향상!

- 회전 랙 채용으로 유지, 보수성과 공간활용성을 높임.
- 케이블 양단의 콘넥터화로 설치시간이 단축.



회전 랙 구조



케이블 양단 콘넥터화

TA/TB 시리즈 GIII

Full Digital 용접전원과의
조합으로 안정된
고품질의 용접을 실현!

아크 용접에 특화된 『고성능 Manipulator』!



TA-1400



TA-1000

TA-1600

TA-1800

TA-1900

TA-GIII

- 1000
- 1400
- 1600
- 1800
- 1900

TB-GIII

- 1400
- 1800



TB-1400

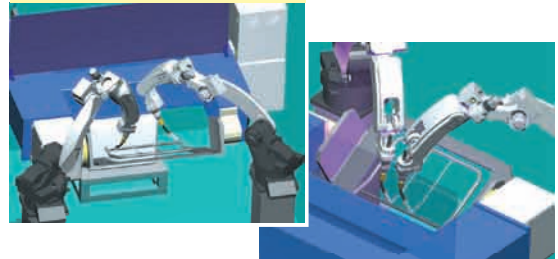
TB-1800

토오치케이블
내장형

토오치 케이블의 간섭을 방지해
접근성을 실현함.

한층 더해진 접근성의 향상(작업예)

로봇과 지그워크의
토오치케이블의 간섭이 없음



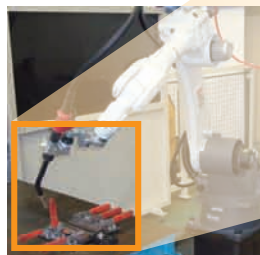
2대의 로봇사용 시
토오치케이블의 간섭이 없음

강력한 Arm의 강성과 콤팩트화 실현.

고감도 충돌검출 & 유연제어기능 탑재!

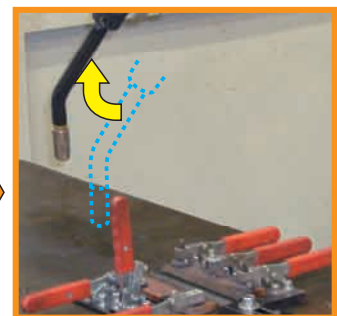
충돌에 의한 위치오차불량을 방지!

Arm에 걸리는 부하를
고감도로 검출.
검출 후 유연제어로
절환, 충격을 흡수하여
로봇을 보호합니다.



예상하지 못한
부하를 고감도로 검출.

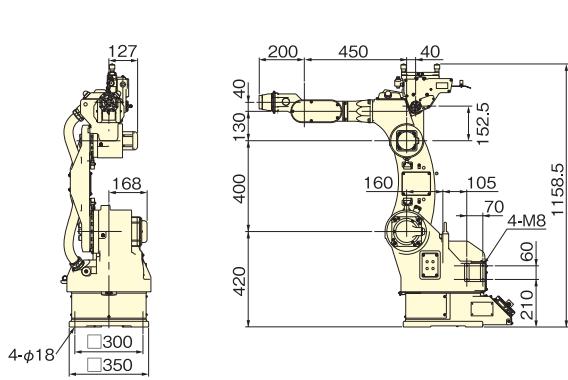
순간적으로 유연제어로 절환,
로봇에 걸리는 충격을 흡수합니다.



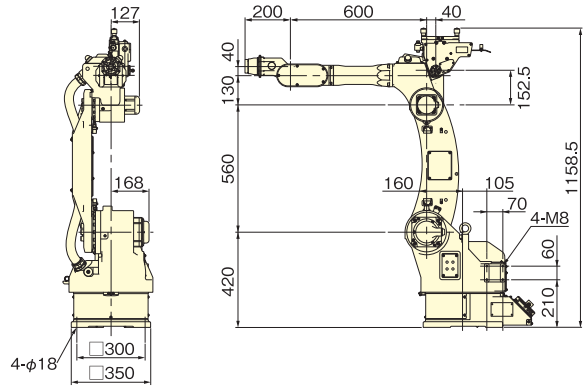
로봇을 간단히 움직여, 빠른시간에
복귀, 생산효율이 올라갑니다.

외형사이즈 (단위=mm)

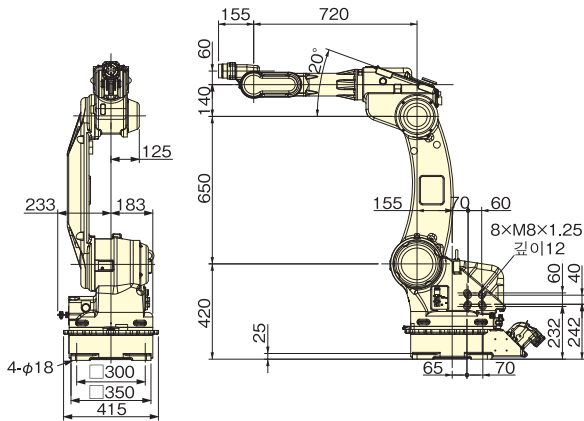
Short 타입 TA-1000 최대리치 1068 mm GIII



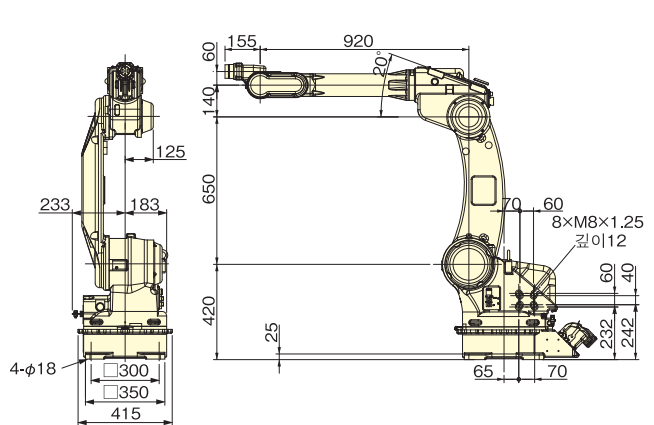
Standard 타입 TA-1400 최대리치 1374 mm GIII



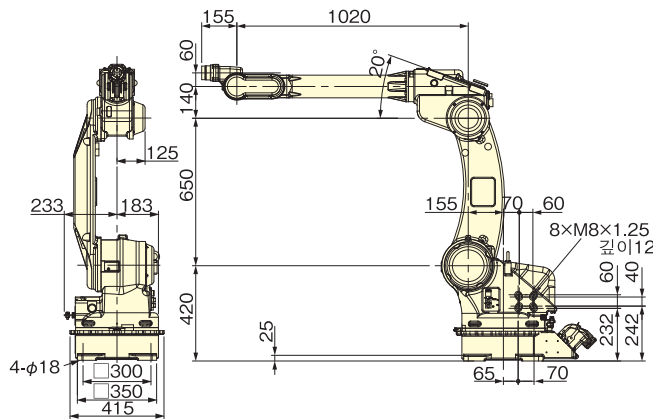
Middle 타입 TA-1600 최대리치 1598 mm GIII



Long 타입 TA-1800 최대리치 1796 mm GIII



Long 타입 TA-1900 최대리치 1895 mm GIII

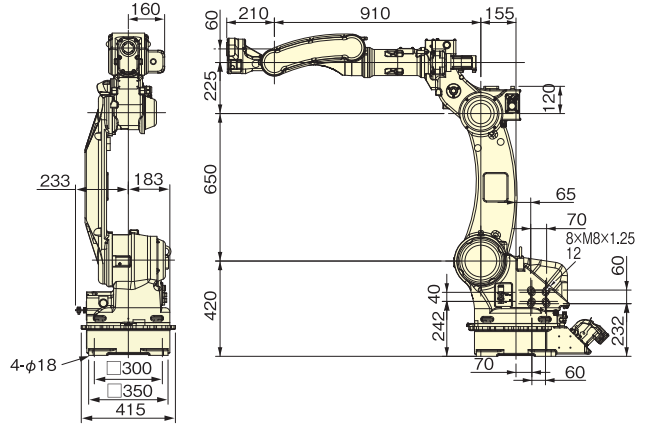
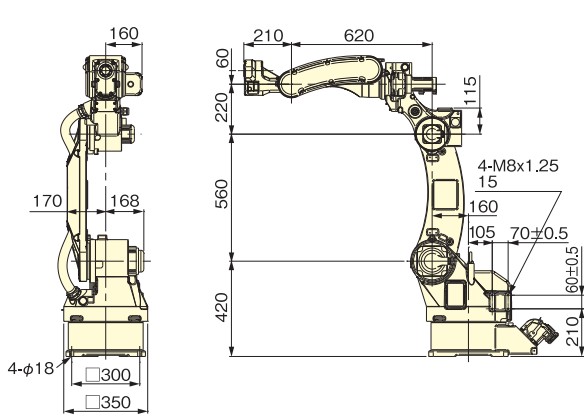


명칭	TA-1000	TA-1400	TA-1600	TA-1800	TA-1900	TB-1400	TB-1800	
타입	Short 타입	Standard 타입	Middle 타입	Long 타입		토오치 케이블 내장타입		
구조	6축 독립 다관절형							
기반질량	6 kg		8 kg		6 kg	4 kg		
최대영역	최대도달거리	1068 mm	1374 mm	1598 mm	1796 mm	1895 mm	1437 mm	
	최대도달거리	362 mm	352 mm	360 mm	472 mm	551 mm	376 mm	
	전후동작범위	706 mm	1022 mm	1238 mm	1323 mm	1344 mm	1061 mm	
동작속도	Arm	RT 축				2.97 rad/s (170°/s)		2.97 rad/s (170°/s)
		UA 축		3.32 rad/s (190°/s)		2.97 rad/s (170°/s)		2.97 rad/s (170°/s)
		FA 축		3.32 rad/s (190°/s)		3.05 rad/s (175°/s)		3.32 rad/s (190°/s) 3.05 rad/s (175°/s)
	Wrist	RW 축		6.46 rad/s (370°/s)		6.28 rad/s (360°/s)		5.93 rad/s (340°/s)
		BW 축		6.54 rad/s (375°/s)		6.11 rad/s (350°/s)		6.54 rad/s (375°/s)
TW 축		10.5 rad/s (600°/s)		9.42 rad/s (540°/s)		10.5 rad/s (600°/s)		
위치반복정도	±0.1 mm 이내			±0.15 mm 이내		±0.1 mm 이내		
브레이크 사양	전축 브레이크 부착							
설치위치	바닥형, 천정형(공장용선)							
Manipulator 질량	약 145 kg	약 161 kg	약 180 kg	약 185 kg		약 171 kg	약 195 kg	

외형사이즈 (단위=mm)

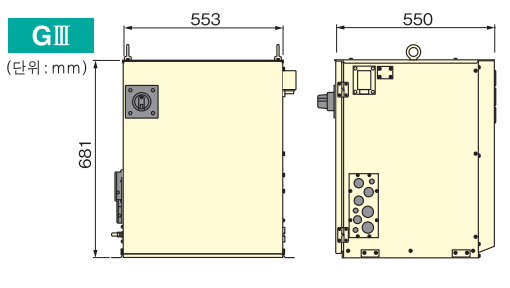
토오치 케이블 내장타입 **TB-1400** 최대리치 1400mm **GIII**

토오치 케이블 내장타입 **TB-1800** 최대리치 1800mm **GIII**

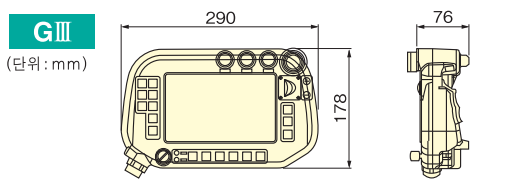


기본사양 <컨트롤러>

■ 컨트롤러 외형사이즈



■ 티칭패드 외형 사이즈



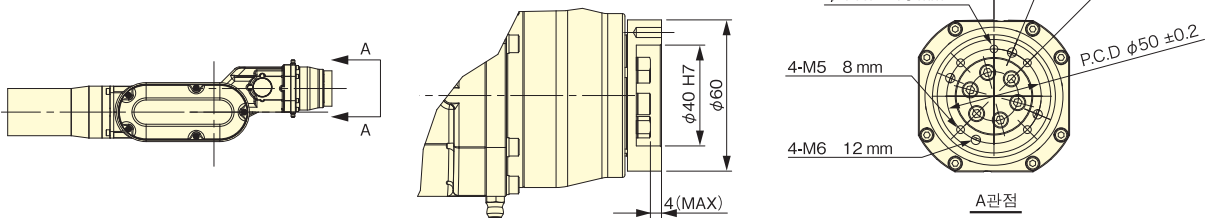
G III	
외형사이즈 (mm)	(W) 553 × (D) 550 × (H) 681
중량 (kg) ※	60
메모리용량	40 000 점
위치제어방식	소프트웨어 SERVO 방식
외부메모리-I/F	TP:SD카드슬롯 X 1, USB X 2
제어축수	회전 6 축 (최대27축)
입출력신호	전용신호 : 입력6 출력8, 범용신호 : 입력40, 출력40 최대입출력신호(옵션): 입력2048 출력2048
입력전원	3상 220/220 V ± 20 V, 3kVA 50/60Hz 공용

※ 티칭패드 및 용접케이블은 포함되지 않습니다.

로봇 본체 : 손목 플렌지 사이즈

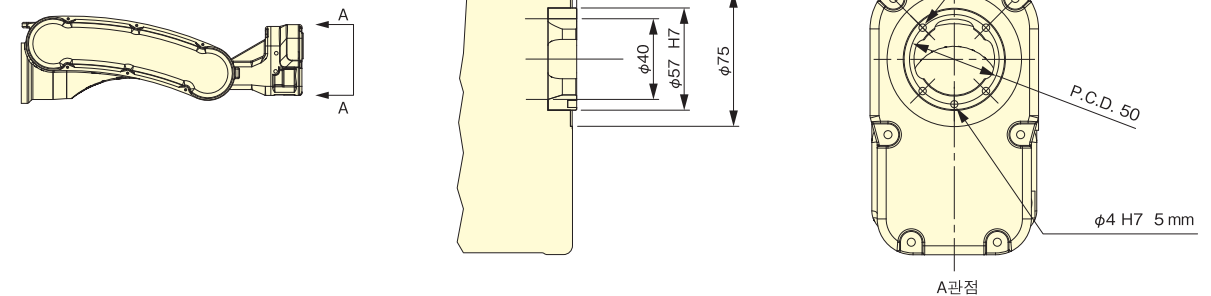
TA 사이즈

※ TA타입과 전부 동일



TB 사이즈

※ TA타입과 전부 동일



양축회전경사 포지쇼너 R시리즈 고속타입



※ 최대가반질량 300kg, 500kg의 2종류.

- 최고속도 종래대비 1.8배 이상.
- 클래스 최소설치스페이스 780×500mm. (300kg타입)
- 포지쇼너 설치성 향상. 3방향의 케이블 접속 가능.

■ 기본사양

명칭		양축2축포지쇼너	
형식		YA-1RJC61	YA-1RJC71
사용로봇		파나소닉로봇 G2콘트롤러 이후의 로봇시스템	
최대가반질량		300 kg	500 kg
최고출력회전수	Rotational	190.0°/s (31 r/min)	165.0°/s (27 r/min)
	Tilt	125.5°/s (20 r/min)	90.0°/s (15 r/min)
동작범위	Rotational	최대 ±10회전 (다회전리셋기능 부착)	
	Tilt	-135° ~ +135°	
허용모멘트	Rotational	323 N·m	392 N·m
	Tilt	882 N·m	1274 N·m
위치반복정도		±0.05 mm (R=250 mm)	
중앙출축경		회전 Ø55mm	
허용용접전류		500A 60%	
본체질량		285 kg	
적용용접법		CO ₂ /MAG/MIG/TIG	
외부축콘트롤러		외부설치 타입(G3 콘트롤러 : 내장타입 가능.)	

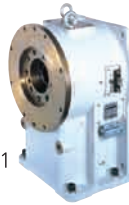
1축 포지쇼너

최대가반질량
250/500 kg



RJB 11/21

최대가반질량
1000 kg



RJB 31

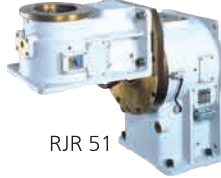
■ 기본사양

명칭		포지쇼너 유닛		
형식		YA-1RJB11	YA-1RJB21	YA-1RJB31
적용로봇		파나소닉로봇 G2콘트롤러 이후의 로봇시스템		
최대가반질량		250 kg	500 kg	1 000 kg
최고출력회전수		180°/s (30r/min)	96°/s (16r/min)	120°/s (20r/min)
동작범위		±10회전(다회전 리셋기능 부착)		
허용회전토크		196 N·m	490 N·m	1470 N·m
허용모멘트		1470 N·m	1470 N·m	6125 N·m
위치반복정도		±0.05 mm (R=250)		
중앙출축경		Ø55mm	Ø55mm	Ø75mm
브레이크		브레이크 부착		
허용용접전류		500 A 60%		
적용용접법		CO ₂ /MAG/MIG/TIG		
본체질량		125 kg	255 kg	
	외부축콘트롤러	내장 또는 외장형		외장형

편축2축 포지쇼너



RJR 41



RJR 51



We provide products that are friendly to the environment.

As an earth-friendly company, Panasonic Welding Systems Co., Ltd. discourages the use of hazardous substances in our products. The products of Panasonic Welding Systems Co., Ltd. comply with the European RoHS directive.



안전에 관한 주의

● 사용시에는 취급설명서를 잘 읽어보신 후, 올바르게 사용하여 주십시오.

Panasonic Welding Systems Co., Ltd.

Global Sales and Marketing Group

1-1, 3-chome, Inazu-cho, Toyonaka, OSAKA 561-0854 Japan

TEL:81-6-6866-8505 FAX:81-6-6866-0709

http://panasonic.net/pws

Panasonic Welding Systems (Tangshan) Co., Ltd.

No.9 Qingnan Rd.,Tangshan New & Hi-Tech Industrial Park,

063020 Hebei, China

TEL:86-315-3206066 FAX:86-315-3206070

http://pwst.panasonic.cn

● Specifications are subject to change without notice.

● Windows is a registered trademark of Microsoft Corporation in the United States and other countries.

Catalogue No. **IRTATB-GIII(SK).AAA**

Printed in Japan [2011.4] 1-001S